

Annexe B

**Présentation du calcul du gradient de la fonction de coût J
dans le cas d'un réseau d'ondelettes d'état avec possibilité de
choisir la sortie comme variable d'état**

Nous présentons ici le calcul du gradient de J pour un réseau d'état où la sortie peut être choisie comme une des variables d'état.

Le nombre total des états sera N_s avec :

$$N_s = N_{sy} + N_{ss} \quad (1)$$

Si la sortie est une variable d'état alors on a : $N_{sy} = 1$. Sinon il vaut zéro. N_{ss} est donc le nombre des variables d'état différentes de la sortie.

1. Notations.

Pour pouvoir indiquer les neurones d'état, on introduit une variable logique associée à N_{sy} , définie de la façon suivante :

$$A_{sy} = \begin{cases} 1 & \text{si } N_{sy}=0 \\ 0 & \text{si } N_{sy}=1 \end{cases} \quad (2)$$

Dans un cas général, les neurones d'état seront indicés de $N_e + N_s + N_w + A_{sy} + 1$ à $N_e + N_s + N_w + N_{ss} + 1$. Les paramètres du réseau sont donc :

- les translations m_{jk} et les dilatations d_{jk} avec $k=1, \dots, N_e + N_s$ et $j=1, \dots, N_w$;
- les pondérations et les coefficients directs : on note c_{kj} le paramètre associé à la connexion entre la fonction (ou le neurone d'entrée) j et le neurone de sortie (ou le neurone d'état) k . Pour les pondérations nous avons $j= N_e + N_s + 1, \dots, N_e + N_s + N_w$ et $k=N_e + N_s + N_w + 1, \dots, N_e + N_s + N_w + N_{ss} + 1$; pour les coefficients directs nous avons $j=1, \dots, N_e + N_s$ et $k=N_e + N_s + N_w + 1, \dots, N_e + N_s + N_w + N_{ss} + 1$;
- un terme constant sur le neurone linéaire de sortie, noté c_0 ;

Le nombre de composantes du vecteur θ est alors $2N_w(N_e + N_s) + (N_{ss} + 1)(N_e + N_s + N_w) + 1$.

La sortie y ainsi que l'expression des variables d'état en sortie sont identiques à celles données par les relations (59) et (60) du chapitre III.

Pour chaque copie du réseau ($n=2, \dots, N$), les variables d'état en entrée sont calculées à partir de la relation suivante :

$$x_k^n = x_{k+N_s+N_w+A_{sy}}^{n-1} \quad \text{avec } k = N_e + 1, \dots, N_e + N_{sy} + N_{ss} \quad (3)$$

Le cas particulier de la première copie est discuté au paragraphe VI.4.1 du chapitre III.

2. Calcul du gradient de J par rapport aux états par rétropropagation.

Pour la copie N , nous avons :

Pour la sortie :

$$\frac{\partial J}{\partial y^N} = \pm e^N \quad (4)$$

Pour les variables d'état en sortie, $k=N_e+N_s+N_w+2, \dots, N_e+N_s+N_w+N_{ss}+1$:

$$\frac{\partial J}{\partial x_k^N} = 0 \quad (5)$$

Pour les variables d'état en entrée, $k=N_e+1, \dots, N_e+N_s$:

$$\frac{\partial J}{\partial x_k^N} = \frac{\partial J}{\partial y^N} \frac{\partial y^N}{\partial x_k^N} = \pm e^N \left(c_{\alpha,k} + \sum_{j=1}^{N_w} \frac{c_{\alpha, N_e+N_s+j}}{d_{jk}} \frac{\partial \Phi_j(x)}{\partial z_{jk}} \right) \quad (6)$$

avec $\alpha = N_e+N_s+N_w+1$.

Pour les copies de $n=N-1$ à 2 , nous avons :

Pour la sortie :

$$\frac{\partial J}{\partial y^n} = \frac{\partial J}{\partial x_{N_e+N_s+N_w+1}^n} = \begin{cases} \pm e^n \text{ si } N_{sy}=0 \\ \pm e^n + \frac{\partial J}{\partial x_{N_e+1}^{n+1}} \text{ sinon} \end{cases} \quad (7)$$

Pour les variables d'état en sortie, $k=N_e+N_s+N_w+2, \dots, N_e+N_s+N_w+N_{ss}+1$:

$$\frac{\partial J}{\partial x_k^n} = \frac{\partial J}{\partial S_{k \pm N_s \pm N_w \pm A_{sy}}^{n+1}} \quad (8)$$

Pour les variables d'état en entrée, $k=N_e+1, \dots, N_e+N_s$:

$$\frac{\partial J}{\partial x_k^n} = \frac{\partial J}{\partial y^n} \frac{\partial y^n}{\partial x_k^n} = \pm e^n \left(c_{\alpha,k} + \sum_{j=1}^{N_w} \frac{c_{\alpha, N_e+N_s+j}}{d_{jk}} \frac{\partial \Phi_j(x)}{\partial z_{jk}} \right) + \sum_{j=N_e+N_s+N_w+2}^{N_e+N_s+N_w+N_{ss}+1} c_{j,k} \frac{\partial J}{\partial x_j^n} \quad (9)$$

Pour la copie $n=1$, nous avons :

Pour la sortie :

$$\frac{\partial J}{\partial y^1} = \frac{\partial J}{\partial x_{N_e+N_s+N_w+1}^1} = \left\{ \begin{array}{l} \pm e^1 \text{ si } N_{sy} \\ \pm e^1 + \frac{\partial J}{\partial x_{N_e+N_s+N_w+1}^2} \text{ sinon} \end{array} \right\} \quad (10)$$

Pour les variables d'état en sortie, $k=N_e+N_s+N_w+2, \dots, N_e+N_s+N_w+N_{ss}+1$:

$$\frac{\partial J}{\partial x_k^1} = \frac{\partial J}{\partial x_{k \pm N_s \pm N_w \pm A_{sy}}^2} \quad (11)$$

Pour les variables d'état en entrée, $k=N_e+1, \dots, N_e+N_s$: le calcul des $\frac{\partial J}{\partial x_k^1}$

n'est pas utile.

3. Calcul du gradient de J par rapport aux paramètres du réseau.

Pour les coefficients directs sur la sortie :

$$\frac{\partial J}{\partial c_{\alpha j}} = \sum_{n=1}^N \frac{\partial J}{\partial y^n} \frac{\partial y^n}{\partial c_{\alpha j}^n} = \pm \sum_{n=1}^N e^n x_j^n \text{ avec } j=1, \dots, N_e+N_s \text{ et } \alpha=N_e+N_s+N_w+1 \quad (12)$$

Pour les coefficients directs sur les états :

$$\frac{\partial J}{\partial c_{k,j}} = \sum_{n=1}^N \frac{\partial J}{\partial x_k^n} \frac{\partial x_k^n}{\partial c_{k,j}^n} = \sum_{n=1}^N \frac{\partial J}{\partial x_k^n} x_j^n \quad (13)$$

avec $j=1, \dots, N_e+N_s$ et $k=N_e+N_s+N_w+2, \dots, N_e+N_s+N_w+N_{ss}+1$

Pour les pondérations sur la sortie :

$$\frac{\partial J}{\partial c_{\alpha, N_e+N_s+j}} = \sum_{n=1}^N \frac{\partial J}{\partial y^n} \frac{\partial y^n}{\partial c_{\alpha, N_e+N_s+j}^n} = \pm \sum_{n=1}^N e^n \Phi_j(x^n) \quad (14)$$

avec $j=1, \dots, N_w$ et $a=N_e+N_s+N_w+1$

Pour les pondérations sur les états :

$$\frac{\partial J}{\partial c_{k, N_e+N_s+j}} = \sum_{n=1}^N \frac{\partial J}{\partial x_k^n} \frac{\partial x_k^n}{\partial c_{k, N_e+N_s+j}^n} = \sum_{n=1}^N \frac{\partial J}{\partial x_k^n} \Phi_j(x^n) \quad (15)$$

avec $j=1, \dots, N_w$ et $k=N_e+N_s+N_w+2, \dots, N_e+N_s+N_w+N_{ss}+1$

Pour le terme constant sur le neurone de sortie :

$$\frac{\partial J}{\partial c_0} = \sum_{n=1}^N \frac{\partial J}{\partial y^n} \frac{\partial y^n}{\partial c_0^n} = \pm \sum_{n=1}^N e^n \quad (16)$$

Pour les translations :

$$\frac{\partial J}{\partial m_{jk}} = \sum_{n=1}^N \frac{\partial J}{\partial m_{jk}^n} = \sum_{n=1}^N \frac{1}{d_{jk}} \frac{\partial \Phi_j(x^n)}{\partial z_{jk}} \left(c_{\alpha, N_e + N_s + j} e^n \pm \sum_{l=N_e + N_s + N_w + 2}^{N_e + N_s + N_w + N_{ss} + 1} c_{l, N_e + N_s + j} \frac{\partial J}{\partial x_l^n} \right) \quad (17)$$

Pour les dilatations :

$$\frac{\partial J}{\partial d_{jk}} = \sum_{n=1}^N \frac{\partial J}{\partial d_{jk}^n} = \sum_{n=1}^N \frac{z_{jk}^n}{d_{jk}} \frac{\partial \Phi_j(x^n)}{\partial z_{jk}} \left(c_{\alpha, N_e + N_s + j} e^n \pm \sum_{l=N_e + N_s + N_w + 2}^{N_e + N_s + N_w + N_{ss} + 1} c_{l, N_e + N_s + j} \frac{\partial J}{\partial x_l^n} \right) \quad (18)$$